PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-064230

(43) Date of publication of application: 05.03.1999

(51)Int.CI.

G01N 21/88 G01N 21/84

(21)Application number: 09-229408

(71)Applicant: SHIBAZAKI DENSHI KK

(22)Date of filing:

26.08.1997

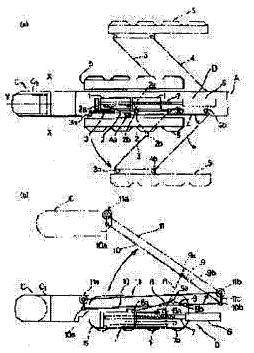
(72)Inventor: HIROSE TAKATOSHI

(54) PIPE CHANNEL INSPECTING DEVICE WITH EXPANSION/ CONTRACTION TYPE RUNNING CARRIAGE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a pipe channel inspecting device with an expansion/ contraction type running carriage wherein, in inspection operation for a pipe channel, a running carriage need not be changed for each size of pipe diameter while, according to the size of pipe diameter, movement, in expansion/ contraction, of a running carriage in horizontal direction as well as movement, in expansion/contraction in parallel, of a camera in vertical direction is allowed.

SOLUTION: A pair of running carriages 5 which moves, in expansion/ contraction in parallel, laterally is supported with an arm on a running main body A which runs in a pipe channel, while a camera C moving, in expansion contraction in parallel vertically is supported with an arm, likewise, on the running main body A, further, a drive mechanism D for the arm which allows positioning of the running carriage 5 and the camera C is provided to the running main body A.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

https://www.idialitaa.ii/DA4/

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-64230

(43)公開日 平成11年(1999)3月5日

(51) Int.Cl.⁸

識別記号

FΙ

G 0 1 N 21/88 21/84

G 0 1 N 21/88 21/84

В

21/84

В

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 5 頁)

(21)出顯番号

(22)出願日

特額平9-229408

平成9年(1997)8月26日

(71)出願人 597121854

柴崎電子株式会社

宋时电丁休氏会征

神奈川県川崎市高津区坂戸3-2-1 K

SPヒル

(72)発明者 廣瀬 孝敏

神奈川県川崎市高津区末長1437-24

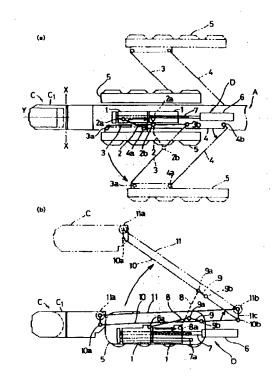
(74)代理人 弁理士 丹羽 宏之 (外1名)

(54) 【発明の名称】 伸縮自在型走行台車付管路検査装置

(57)【要約】

【課題】 管路の検査作業において、管径の大小に合わせて一々走行台車を変える必要がなく、管径の大小に対応して走行台車の水平方向拡開縮小移動及びカメラの上下方向に平行自在に伸縮移動を可能とする伸縮自在型走行台車付管路検査装置の提供。

【解決手段】 管路内を走行する走行本体Aに対して左右方向に平行して拡開縮小移動する一対の走行台車5をアームで支持して配設すると共に、上下方向に平行自在に伸縮移動するカメラCを、同様に前記走行本体Aに対してアームで支持して配設し、且つ前記走行台車5及びカメラCの移動位置決めを自在とするアームの駆動機構Dを走行本体Aに設けたととを特徴とする。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 管路内を走行する走行本体に対して左右 方向に平行して拡開縮小移動する一対の走行台車をアー ムで支持して配設すると共に、上下方向に平行自在に伸 縮移動するカメラを、同様に前記走行本体に対してアー ムで支持して配設し、且つ前記走行台車及びカメラの移 動位置決めを自在とするアームの駆動機構を走行本体に 設けたことを特徴とする伸縮自在型走行台車付管路検査 装置。

【請求項2】 走行台車及びカメラは、走行本体に対し 10 て、それぞれ同長の二本以上のアームを回動自在に枢着 して、左右方向及び上下方向に対して平行移動できるよ うにようにしたことを特徴とする請求項 1 記載の伸縮自 在型走行台車付管路検査装置。

【請求項3】 走行台車及びカメラに一端を枢支させ、 他端を走行本体に枢支させた二本以上のアームの内、少 なくとも一本をリンクの一端と枢支し、前記リンクの他 端を、走行本体上を往復動できるアームの駆動機構によ り水平移動自在の移動体に、それぞれ枢着させ、リンク が夫々水平方向用開閉杆と上下方向用駆動杆として作用 20 することを特徴とする請求項1記載の伸縮自在型走行台 車付管路検査装置。

【請求項4】 アームの駆動機構は、アーム駆動モータ ーに連結して減速回転する螺桿に螺合し、且つ桿状ガイ ドレールに沿って水平移動自在の移動体が管路の口径に 合わせて移動距離を調節すると共に、水平方向用開閉杆 と上下方向用駆動杆とを連動させて成ることを特徴とす る請求項1記載の伸縮自在型走行台車付管路検査装置。

[0001]

【発明の詳細な説明】

【発明の属する技術分野】との発明は、自走式管路検査 装置において、伸縮自在型走行台車付管路検査装置に関 する。

[0002]

【従来の技術】自走式管路検査装置を使用する場合、管 径が変わる毎に、管径に対応する走行台車に交換してか ら操作を行っているのが通例である。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】然しながら、上述の従 来例では、種々の管径に対応した走行台車を用意してお き、交換作業をしなければならず、検査作業に時間がか かるという課題がある。

【0004】との発明は、上述の点に着目して成された もので、管路の検査作業において、管径の種類に合わせ て一々走行台車を変える必要がなく、管径の大小に対応 して走行台車の水平方向拡開縮小移動及びカメラの上下 方向平行自在に伸縮移動を可能とする伸縮自在型走行台 車付管路検査装置を提供することを目的とする。

備えることにより上記課題を解決できるものである。

【0006】(1) 管路内を走行する走行本体に対し て左右方向に平行して拡開縮小移動する―対の走行台車 をアームで支持して配設すると共に、上下方向に平行自 在に伸縮移動するカメラを、同様に前記走行本体に対し てアームで支持して配設し、且つ前記走行台車及びカメ ラの移動位置決めを自在とするアームの駆動機構を走行 本体に設けたことを特徴とする伸縮自在型走行台車付管 路検査装置。

【0007】(2) 走行台車及びカメラは、走行本体 に対して、それぞれ同長の二本以上のアームを回動自在 に枢着して、左右方向及び上下方向に対して平行移動で きるようにようにしたことを特徴とする前項(1)記載 の伸縮自在型走行台車付管路検査装置。

【0008】(3) 走行台車及びカメラに一端を枢支 させ、他端を走行本体に枢支させた二本以上のアームの 内、少なくとも一本をリンクの一端と枢支し、前記リン クの他端を、走行本体上を往復動できるアームの駆動機 構により水平移動自在の移動体に、それぞれ枢着させ、 リンクが夫々水平方向用開閉杆と上下方向用駆動杆とし て作用することを特徴とする前項(1)記載の伸縮自在 型走行台車付管路検査装置。

【0009】(4) アームの駆動機構は、アーム駆動 モーターに連結して減速回転する螺桿に螺合し、且つ桿 状ガイドレールに沿って水平移動自在の移動体が管路の 口径に合わせて移動距離を調節すると共に、水平方向用 開閉杆と上下方向用駆動杆とを連動させて成ることを特 徴とする前項(1)記載の伸縮自在型走行台車付管路検 查装置。

[0010] 30

40

【発明の実施の形態】以下にこの発明の実施の形態を説 明する。

【0011】図1(a)は、との発明に係る左右方向に 平行を保って拡開縮小移動する走行台車の構成及び作用 を示す平面模式図、同(b)は上下方向に平行自在に伸 縮移動するカメラの構成及び作用を示す側面模式図、図 2(a)は実施の一例を示す要部構成平面図、同(b) は要部構成側面図、図3は実施の一例を示す要部構成正 面図、図4は装置を小管内に挿入した状態を示す正面図 及び装置を大管内に挿入し、走行台車が拡開し且つカメ ラが管路の軸芯位置に静止し、管軸に平行な状態を示す 正面図、図5(a)、(b)は図4の状態を示す説明用 斜視図である。

【0012】図面について説明すれば、1は移動体、2 は、リンク(水平方向用開閉杆)、3は第1水平アー ム、4は第1水平アームに平行に且つやや位置をずらし て配設した同長の第2水平アームであり、二本以上の複 数の水平アームで構成され、5は走行台車であって、ア ーム駆動モーター6に連結して減速回転する螺桿7に螺 【課題を解決するための手段】との発明は、下記構成を 50 合し且つ桿状ガイドレール7aに沿って水平移動自在の 移動体1の上面端部にリンク(水平方向用開閉杆)2の 一端2aを回動可能に枢支連結し、他端を次の第1水平 アーム3の中間部3 b に回動可能に枢支連結し、この第 1水平アーム3のカメラCに近い側を直角に曲げて第1 水平アーム3の軸芯を僅かに外してその先端3aを走行 台車5の一端に枢支連結して、他の端部の支軸3 bはそ の位置を固定して走行本体Aの基部に回動自在に枢着 し、更にこれと平行四辺形を構成して設けられた第2水 平アーム4の一端4bは前記走行本体の基部に、この軸 芯を僅かに外して直角に曲げた先端を枢支し、カメラC 10 ず)により車輪を回転させて走行自在である。 側の他の端部4 a を走行台車5 に枢支連結して、前記第 1水平アーム3の端部3aと共に前記走行台車5を水平 方向に拡開縮小自在且つ走行本体Aの軸芯と平行移動可 能に支持している。

【0013】そして、第1及び第2水平アーム3、4に て支持された走行台車5は走行本体Aの軸芯に対して左 右対称に一対で構成されている。

【0014】8はリンク(上下方向用駆動杆)、9は小 リンク、10は第1上下アーム、Cはカメラ、11はカ メラCを第1上下アーム10と共に支持する同長の第2 上下アームであり、二本以上の複数の上下アームで構成 され、移動体1の側面上端部にリンク(上下方向用駆動 杆)8の一端8aを回動可能に枢支し、他端を次の小り ンク9の一端9aと互いに回動可能に枢支し、この小リ ンク9の他端を次の第1上下アーム10の両端以外の中 間の所定の位置9 b に回動可能に枢支連結し、この第1 上下アーム10と共にカメラCを支持する第2上下アー ム11はカメラCの基部と走行本体Aに設けられた支持 台11cを介して平行四辺形を形成し、固定した支持台 11 c にその取付け位置を上下して前記第2上下アーム 11の基部11bと、これと平行な第1上下アーム10 の基部10bとを回動可能に枢着し、且つカメラC側の 支軸、即ち第2上下アーム11の他の端部11aと第1 上下アーム10の他の端部10aとを前記カメラCの基 部にその取付け位置を上下して夫々回動可能に枢着し、 リンク(上下方向用駆動杆)8が作動してカメラCの位 置が変動しても、常にとのカメラCの姿勢を管路の軸芯 に平行に保つように組み立てられている。

【0015】カメラCは二軸動作機能(X、Y軸)を有 可能に挟装され、且つとの先端部にはレンズ機構と共に 照明用のランプも併設してある。そして、コの字状枠C 1はカメラCの軸芯 (Y軸)を中心にして、これと直交 するX軸に沿って360°回転自在であり、更にコの字 状枠C1に挟装されたレンズ機構と照明用ランプを備え た先端部はY軸を中心に180°回転可能に構成されて いる。

【0016】Dはアームの駆動機構であって、前述のよ ろにアームの駆動機構Dは、アーム駆動モーター6に連 ール7aに沿って水平移動自在の移動体が、管路の口径 に合わせて移動距離を調節すると共に、二本のリンク即 ち水平方向用開閉杆2と上下方向用駆動杆8とを連動し て作動させ、水平方向用開閉杆2の作用に従って走行台 車5の拡幅寸法を適正に定め、また連動して動作する上 下方向用駆動杆8の動きにつれてカメラCが管路の軸芯 位置に、その姿勢を管路の軸芯に平行を保って、位置決 め可能となるように構成されている。

【0017】なお、走行台車は走行用モーター(図示せ

【0018】上述の構成に基づいて作用を説明する。

【0019】伸縮自在型走行台車付管路検査装置を備え た管路検査用カメラを、被検査管路内に挿入し、被検査 管路の口径に合わせてアーム駆動モーター6を作動させ て螺間7を回転させると移動体1は桿状ガイドレール7 aに沿って、被検査管路の軸芯に平行に移動し、同時に 前記移動体1の上面端部に支軸2aを有するリンク(水 平方向用開閉杆) 2 は、図1(a) に示す矢印の方向に 移動すると共に、支軸2aも平行移動して第1水平アー ム3は支軸3bを支点として回動し、前記移動体1が所 定の距離を移動し、被検査管路の内径に合致した寸法分 だけ走行台車5は水平方向に脚を広げるようにして拡開 し、従って第2水平アーム4は第1水平アーム3と走行 本体Aの基部及び走行台車5の基部を介して平行四辺形 を構成しているので、走行台車5を管路の軸芯と平行状 態を維持して被検査管路内を安定して走行するととがで きる(図3参照)。

【0020】一つのアームの駆動機構口に水平方向用開 閉杆2と上下方向用駆動杆8とを連結しているので、連 動して両リンクは動作を開始し、リンク(上下方向用駆 動杆)8の支軸8aは図1(b)に示すように矢印の方 向に移動すると共に、小リンク9と枢支連結している支 軸9aは上方に押し上げられ、同時に小リンク9の端部 9 b も上方に移動するため、この支軸9 b に連結してい る第1上下アーム10は支軸10bを支点として回動 し、支軸10bの上方に位置して支持台11cをベース とする第2上下アーム11は第1上下アーム10とで平 行四辺形を構成しているので、カメラCは被検査管路の 軸芯に平行を保って、このカメラを持ち上げた状態とな し、レンズ機構を備えた先端部はコの字状枠C1に回動 40 り、且つ管路内軸芯位置に適正な姿勢を保って走行自在 に前記被検査管路内を移動し、同時にまたカメラCはカ メラ軸芯に直交するX軸に沿って360°回転可能であ ると共にY軸を中心にして180。回転できるように、 所謂二軸動作機能を有しており、従って被検査管路の内 面を全周に亙って限無く観測または撮影ができるように なっている。

> 【0021】なお、アームの駆動機構は水平方向用、上 下方向用夫々別個に設け、専用としてもよい。

【0022】なおまた、カメラはTVカメラ、デジタル 結して減速回転する螺桿7に螺合し、且つ桿状ガイドレ 50 カメラ、及びその他の光学機器を、環境条件に合わせて

選択可能である。

[0023]

【発明の効果】との発明によれば、管路の検査作業において、管径の種類に合わせて一々走行台車を変える必要がなく、管径の大小に対応して走行台車の水平方向拡開縮小移動及びカメラの上下方向平行自在に伸縮移動を可能とし、走行台車の拡幅寸法に対応してカメラを管路の軸芯位置に管軸と平行して位置決めでき、従ってカメラと管内壁までの距離が全周に亙って均等となるので管路内面の正確な観測が可能となり、更に管径の異なる管路内面の正確な観測が可能となり、更に管径の異なる管路の検査をする場合でも、工具を用いて交換する等の作業が不要であり、スイッチー個の簡単な操作で対応するととが可能となるという効果を呈する。

【図面の簡単な説明】

【図1】 (a) この発明に係る左右方向に平行して拡開縮小移動する走行台車の構成及び作用を示す平面模式図、同(b)上下方向に平行自在に伸縮移動するカメラの構成及び作用を示す側面模式図

【図2】 (a)実施の一例を示す要部構成平面図、同(b)側面図

【図3】 実施の一例を示す要部構成正面図

【図4】 装置を小管内に挿入した状態を示す正面図及び装置を大管内に挿入し、走行台車が拡幅し且つカメラ*

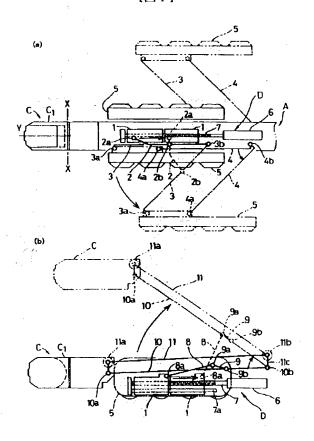
* が管路の軸芯位置に静止し、管軸に平行な状態を示す正 面図

【図5】(a)、(b)は図4の状態を示す説明用斜視図

【符号の説明】

- 1 移動体
- 2 リンク(水平方向用開閉杆)
- 3 第1水平アーム
- 4 第2水平アーム
- 0 5 走行台車
 - 6 アーム駆動モーター
 - 7 螺桿
 - 7a 桿状ガイドレール
 - 8 リンク(上下方向用駆動杆)
 - 9 小リンク
 - 10 第1上下アーム
 - 11 第2上下アーム
 - 11 c 支持台
 - A 走行本体
- 20 C カメラ
 - C1 コの字状枠
 - D アームの駆動機構

【図1】



【図2】

